

# Estadística y Procesos Estocásticos

## Tema 6: Procesos Estacionarios: Filtros lineales



Grado en Ingeniería en Tecnologías de la Telecomunicación

# Filtros Lineales

# Filtros Lineales

- Sea  $X(t)$  un proceso estacionario, formado por una superposición continua de armónicos con frecuencias en el rango  $[-\pi, \pi]$
- Se desea **"filtrar"** el proceso: *modificar la contribución a la varianza del proceso (potencia de la señal) de las componentes armónicas en cierto rango  $[\omega_1, \omega_2]$*
- Esto se consigue construyendo un nuevo proceso  $Y(t)$  mediante:

$$Y(t) = \sum_{u=-\infty}^{\infty} g_u \cdot X(t - u)$$

siendo:

$$\sum_{u=-\infty}^{\infty} |g_u| < \infty$$

# Filtros Lineales

- Dado  $Y(t) = \sum_{u=-\infty}^{\infty} g_u \cdot X(t - u)$ , se denomina **Filtro Lineal** a la sucesión de coeficientes  $g_u$ .
- Obsérvese que  $Y(t)$  es una combinación lineal de valores pasados, presente y *futuros* de  $X(t)$
- El filtro se dice **realizable** si  $g_u = 0, u < 0$ , esto es, si no depende de los valores futuros de  $X(t)$  (que obviamente no han podido observarse aún)

# Filtros Lineales

Si  $X(t)$  tiene función de densidad espectral  $f_X(\omega)$ , entonces la función de densidad espectral de  $Y(t)$  viene dada por la ecuación:

$$f_Y(\omega) = f_X(\omega) \cdot |\Gamma(\omega)|^2$$

siendo:

$$\Gamma(\omega) = \sum_u g_u \cdot e^{-i\omega u}$$

La función  $\Gamma(\omega)$  se denomina **Función de transferencia**

# Filtros Lineales

Si:

$$\Gamma(\omega) = \sum_u g_u \cdot e^{-i\omega u}$$

Los coeficientes  $g_u$  pueden hallarse mediante la transformada inversa de esta función:

$$g_u = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \Gamma(\omega) \cdot e^{i\omega u} \cdot d\omega$$

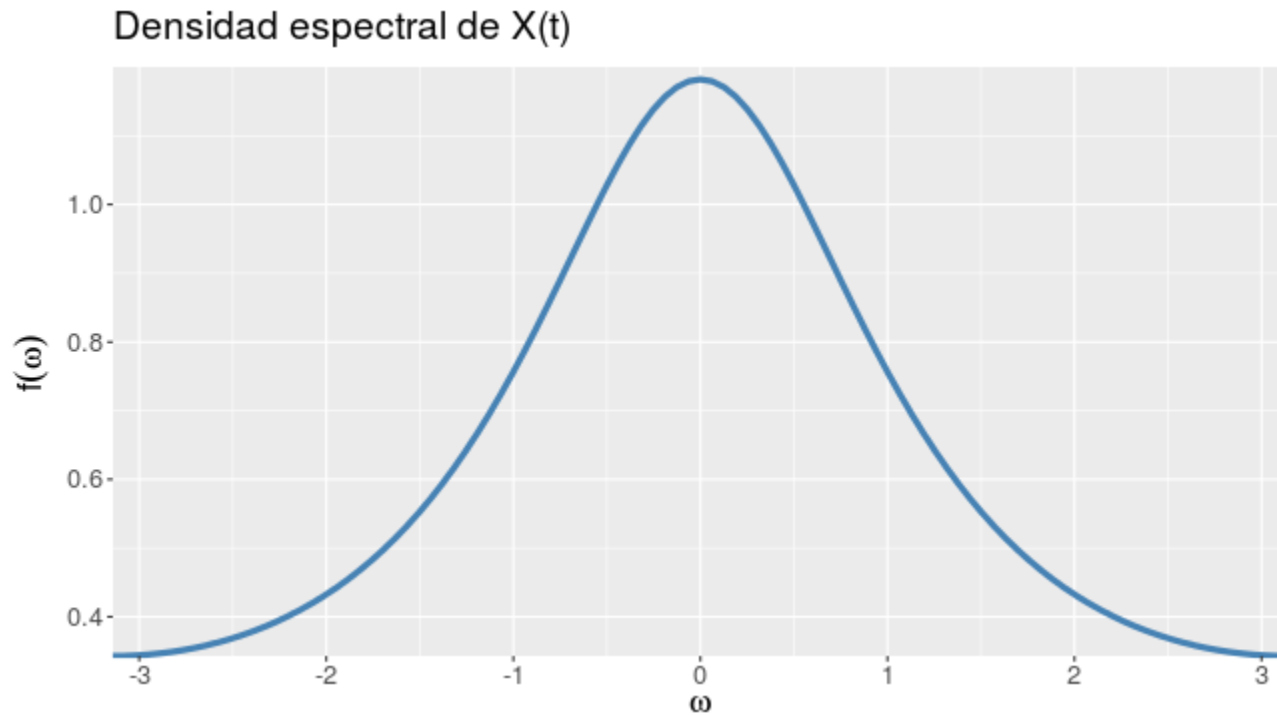
# Filtros Lineales: Ejemplo

- Se desea filtrar un proceso estacionario  $X(t)$  de tal forma que el proceso de salida resultante  $Y(t)$  concentre toda su varianza sobre los armónicos de frecuencia **inferior** a  $\omega_0$ .
- Esto es lo mismo que filtrar (eliminar) los armónicos con frecuencia **superior** a  $\omega_0$
- Como  $f_Y(\omega) = f_X(\omega) \cdot |\Gamma(\omega)|^2$ , utilizaremos una función de transferencia de la forma:

$$\Gamma(\omega) = \begin{cases} 1 & : |\omega| \leq \omega_0 \\ 0 & : |\omega| > \omega_0 \end{cases}$$

# Filtros Lineales: Ejemplo

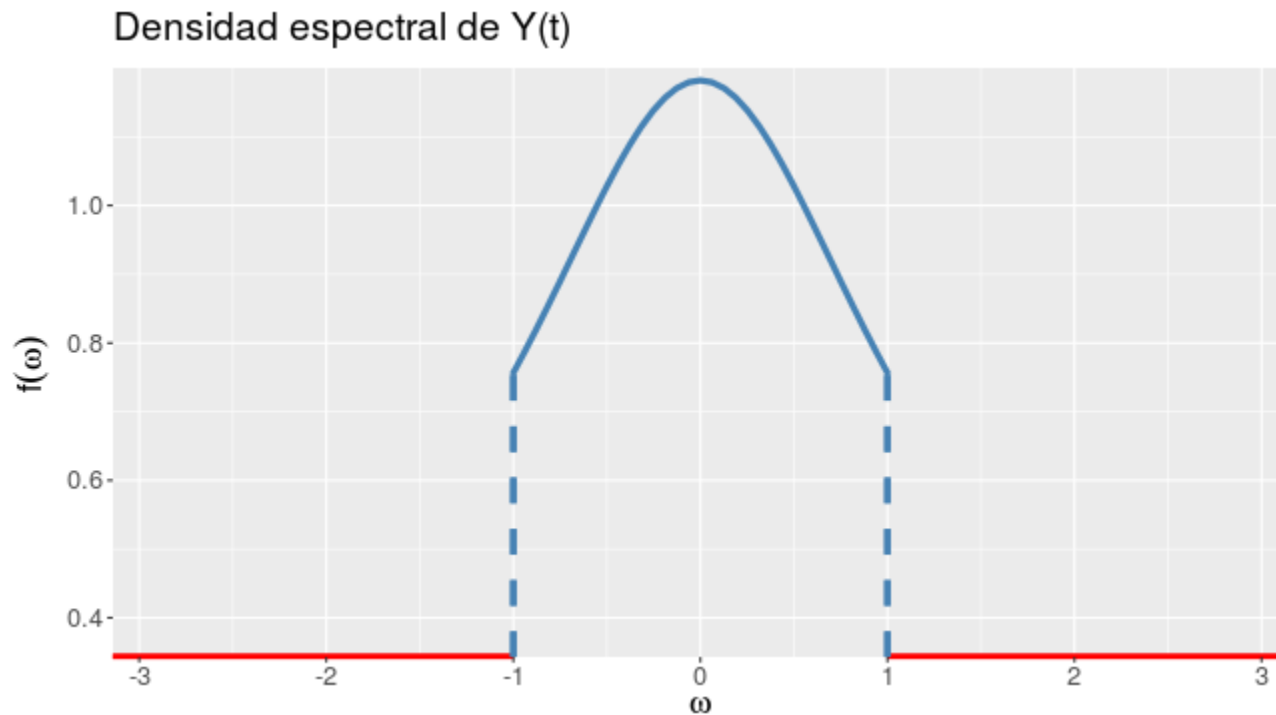
Gráficamente:





# Filtros Lineales: Ejemplo

Gráficamente (eligiendo  $\omega_0 = 1$ ):



# Filtros Lineales: Ejemplo

Como la función de transferencia es:

$$\Gamma(\omega) = \begin{cases} 1 & : |\omega| \leq \omega_0 \\ 0 & : |\omega| > \omega_0 \end{cases}$$

los coeficientes  $g_u$  del filtro serán:

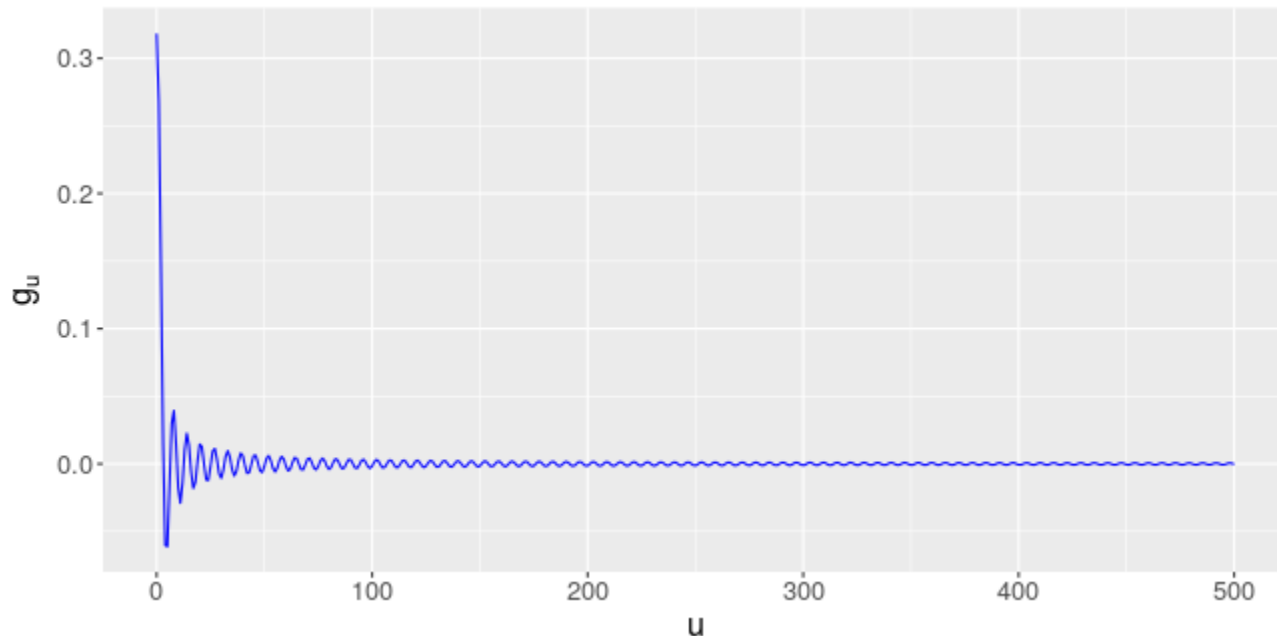
$$\begin{aligned} g_u &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \Gamma(\omega) \cdot e^{i\omega u} \cdot d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_0}^{\omega_0} e^{i\omega u} d\omega = \\ &= \frac{1}{2\pi} \left[ \frac{1}{iu} e^{i\omega u} \right]_{-\omega_0}^{\omega_0} = \frac{1}{2\pi i u} (e^{i\omega_0 u} - e^{-i\omega_0 u}) = \\ &= \frac{1}{2\pi i u} (\cos(\omega_0 u) + i \operatorname{sen}(\omega_0 u) - \cos(\omega_0 u) + i \operatorname{sen}(\omega_0 u)) = \frac{1}{\pi u} \operatorname{sen}(\omega_0 u) \end{aligned}$$

# Filtros Lineales: Ejemplo

En particular:

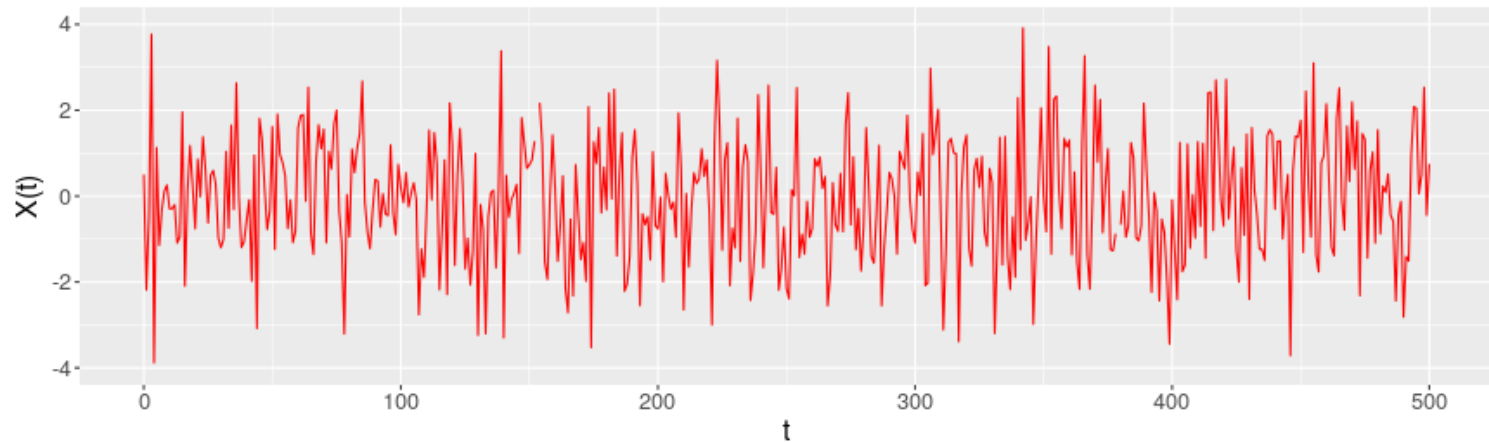
$$g_0 = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{1}{\pi u} \text{sen}(\omega_0 u) = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{\omega_0}{\pi} \frac{\text{sen}(\omega_0 u)}{\omega_0 u} = \frac{\omega_0}{\pi}$$

Si elegimos  $\omega_0 = 1$  la representación gráfica de los primeros 500 coeficientes del filtro es:

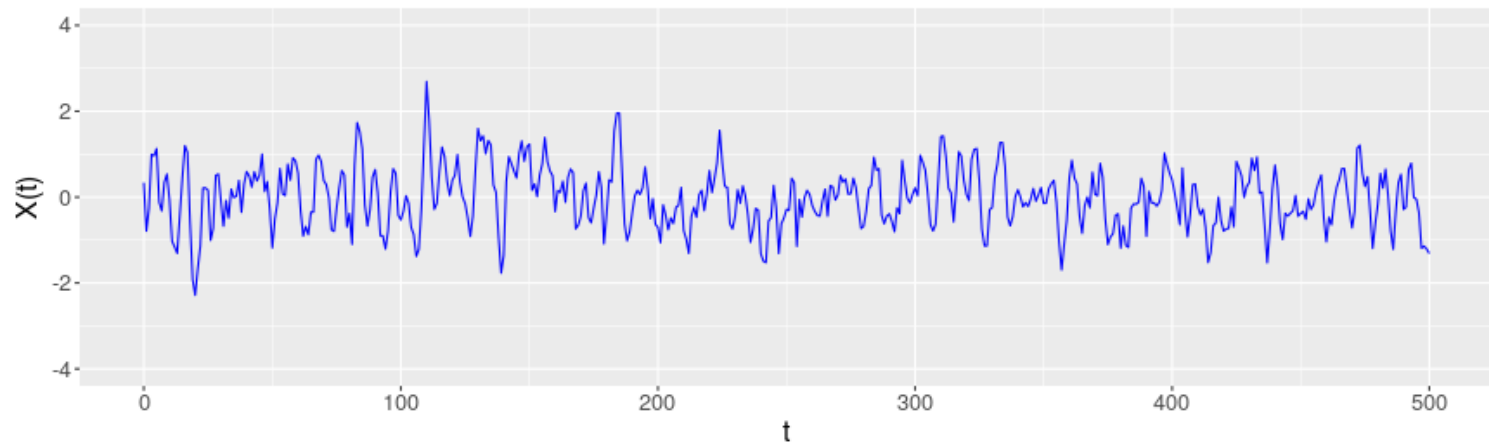


# Filtros Lineales: Ejemplo

Serie original  $X(t)$  (ruido blanco con  $\sigma_x=2$ )

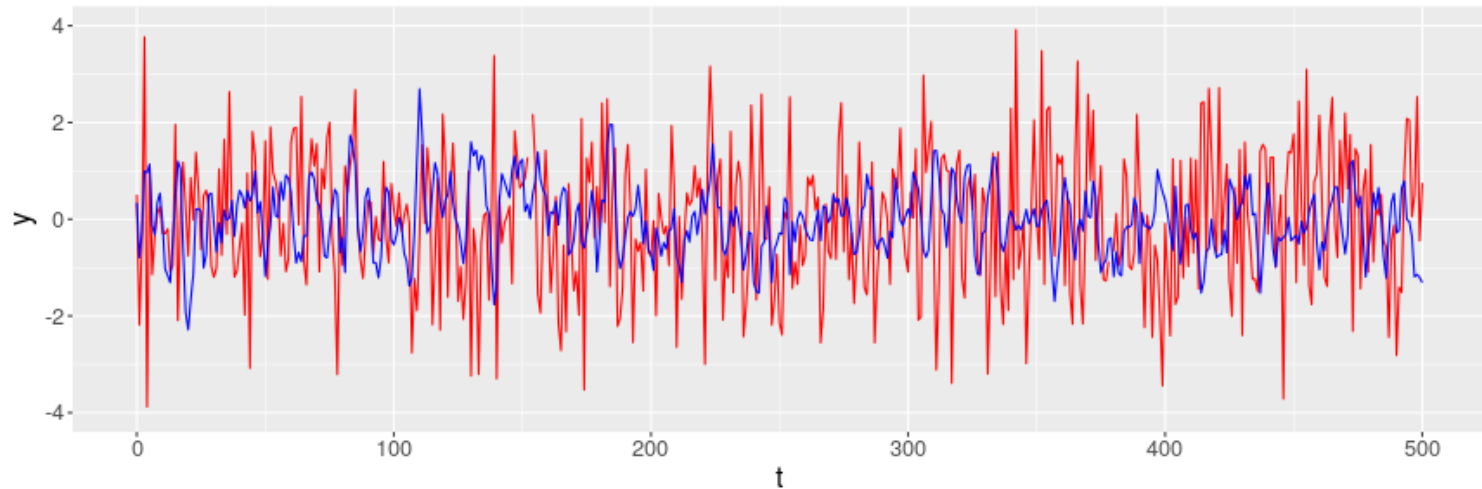


Serie filtrada  $Y(t)$



# Filtros Lineales: Ejemplo

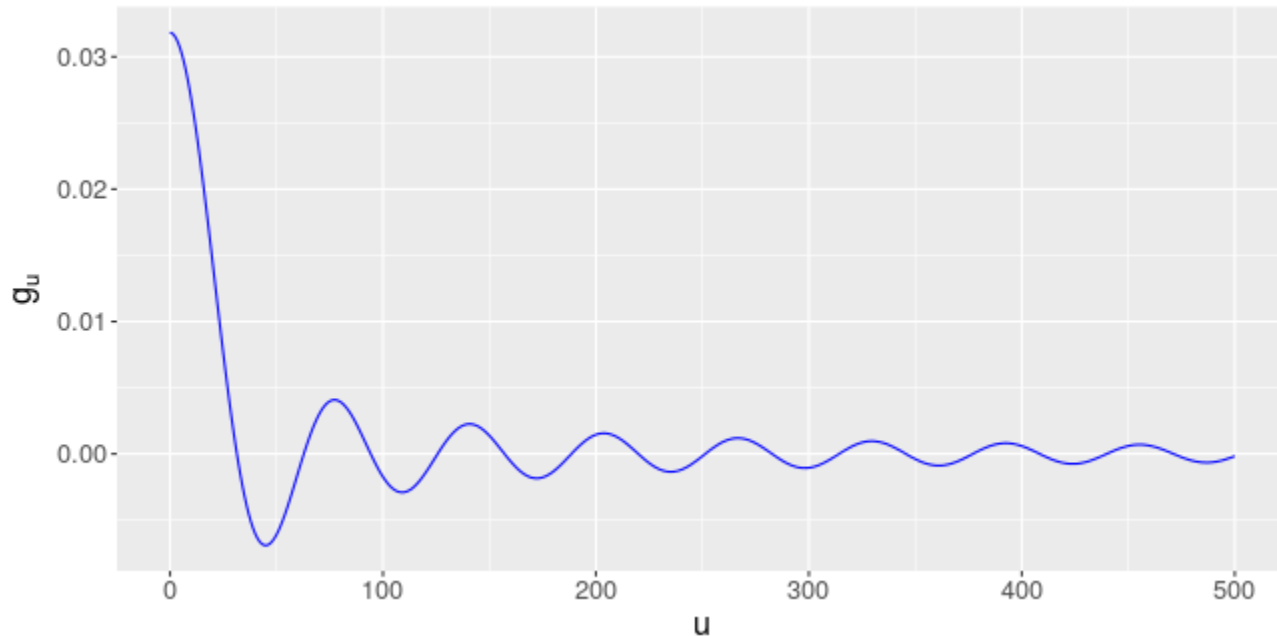
Ambas series superpuestas:



Como puede apreciarse, el efecto del filtro ha sido, efectivamente, eliminar la variación a las frecuencias más altas.

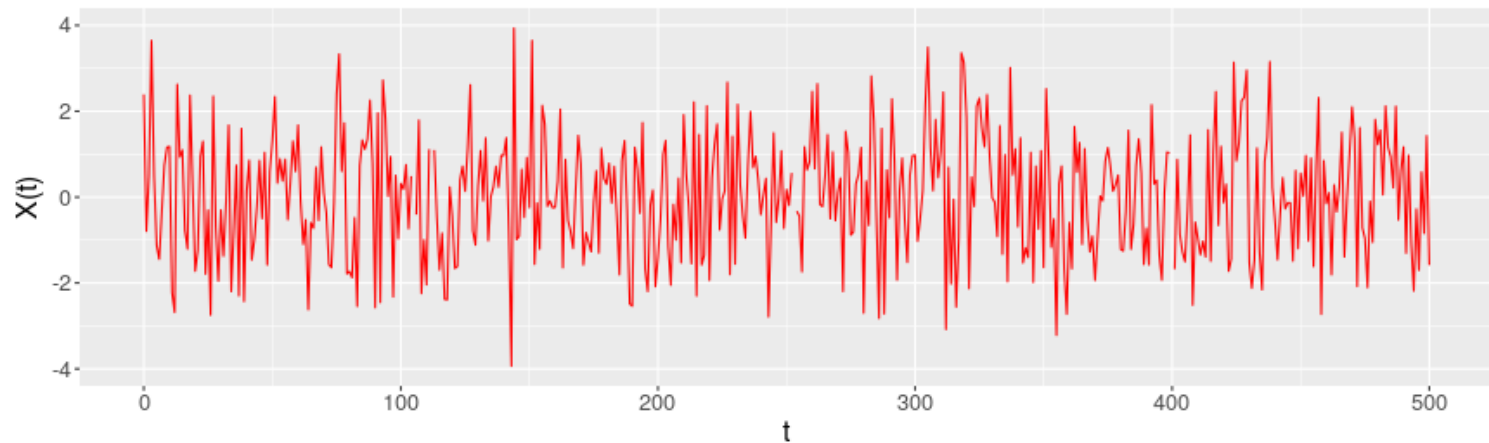
# Filtros Lineales: Ejemplo

Si elegimos ahora  $\omega_0 = 0.1$  (filtramos todas las frecuencias excepto las más bajas), los primeros 500 coeficientes del filtro son:

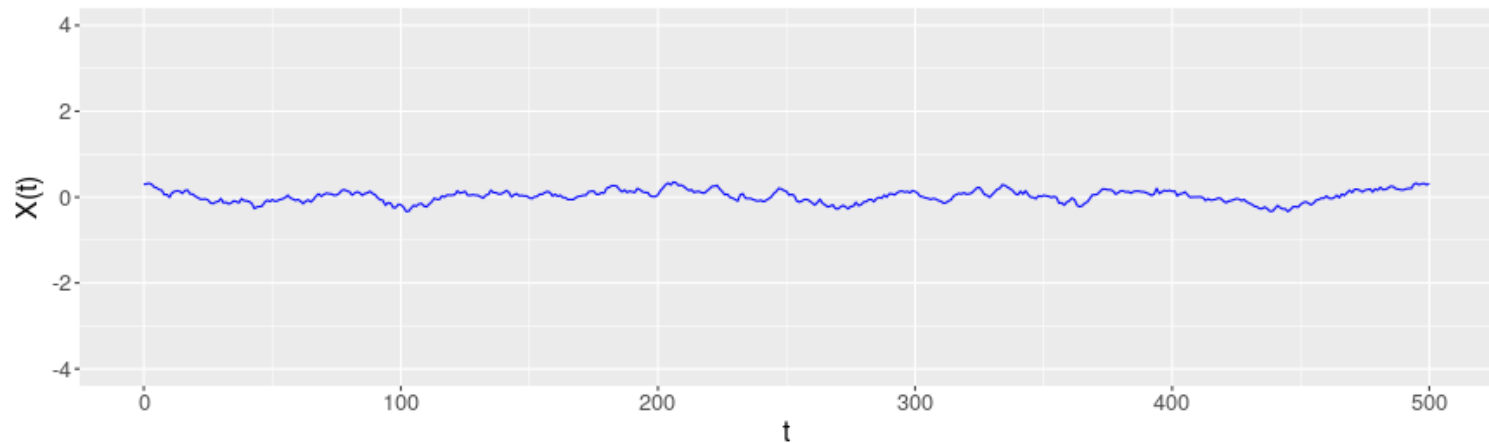


# Filtros Lineales: Ejemplo

Serie original  $X(t)$  (ruido blanco con  $\sigma_x=2$ )

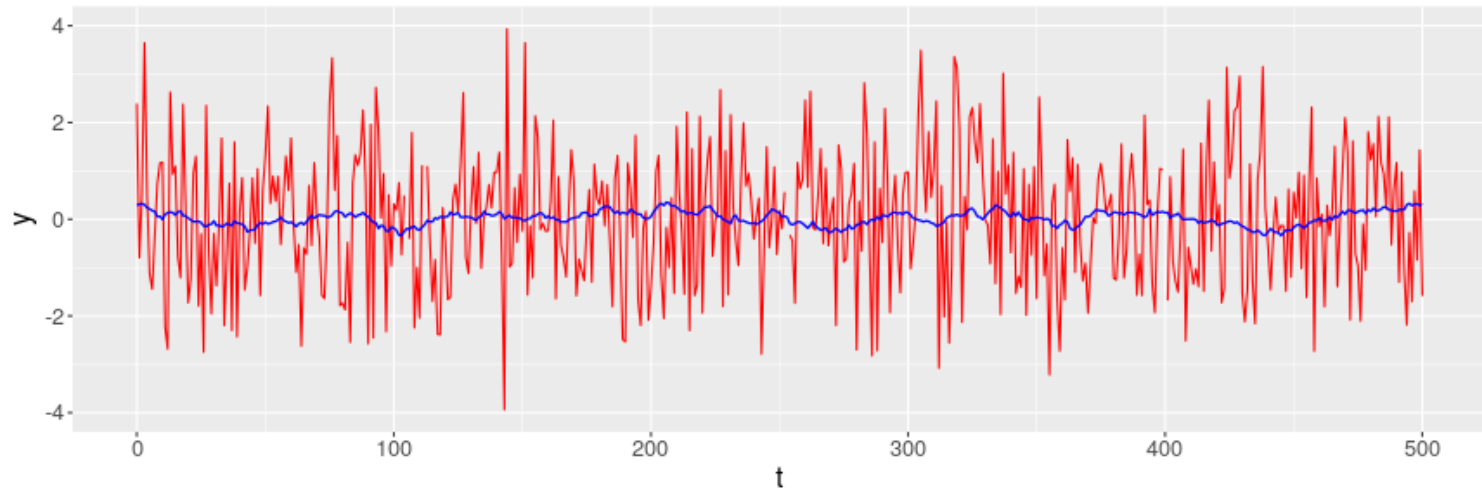


Serie filtrada  $Y(t)$



# Filtros Lineales: Ejemplo

Ambas series superpuestas:



El efecto del filtro con  $\omega_0 = 0.1$  ha sido "alisar" mucho la serie al eliminar la variación a todas las frecuencias excepto las más bajas.



# Densidad espectral de un proceso MA(q)

- Un proceso estacionario en tiempo discreto  $\{X(t), t \in \mathbb{Z}\}$  es un **proceso de medias móviles de orden q** si:

$$X(t) = b_0 e(t) + b_1 e(t-1) + \dots + b_q e(t-q)$$

siendo  $\{e(t), t \in \mathbb{Z}\}$  un ruido blanco.

- De esta definición se sigue que un proceso MA(q) es un ruido blanco filtrado siendo  $b_0, b_1, \dots, b_q$  los coeficientes del filtro.
- Por tanto, la densidad espectral del proceso  $X(t)$  será:

$$f_X(\omega) = f_e(\omega) \cdot |\Gamma(\omega)|^2, \quad -\pi \leq \omega \leq \pi$$

# Densidad espectral de un proceso MA(q)

Como:

- $f_e(\omega) = \frac{\sigma_e^2}{2\pi}$  ;  $-\pi \leq \omega \leq \pi$  (densidad espectral del ruido blanco)
- La función de transferencia en este caso es:

$$\Gamma(\omega) = \sum_u g_u \cdot e^{-i\omega u} = \sum_{u=0}^q b_u \cdot e^{-i\omega u}$$

se sigue que, si  $X(t)$  es un proceso MA(q), su densidad espectral es:

$$f_X(\omega) = f_e(\omega) \cdot |\Gamma(\omega)|^2 = \frac{\sigma_e^2}{2\pi} \left| \sum_{u=0}^q b_u \cdot e^{-i\omega u} \right|^2, \quad -\pi \leq \omega \leq \pi$$

# Ejemplo: densidad espectral de un proceso MA(4) con varianza 1

