

Estadística y Procesos Estocásticos

Tema 4. Cadenas de Markov

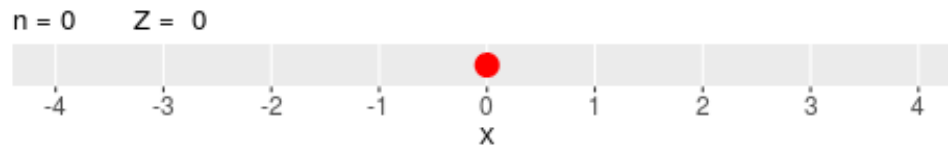
Grado en Ingeniería en Tecnologías de la Telecomunicación

A detailed illustration of a satellite in space. The satellite is positioned in the lower right quadrant, featuring a central body with various instruments and two large, rectangular solar panel arrays extending outwards. In the background, a large, bright sun is visible, creating a significant lens flare effect that illuminates the scene. The sun is partially obscured by the edge of a planet, which is visible as a dark, curved horizon line. The overall color palette is dominated by the reds and oranges of the sun and the metallic grays of the satellite.

1. Recorridos Aleatorios

Recorrido Aleatorio

- Considérese una partícula que se mueve a lo largo de un eje horizontal ocupando las posiciones correspondientes a los números enteros:



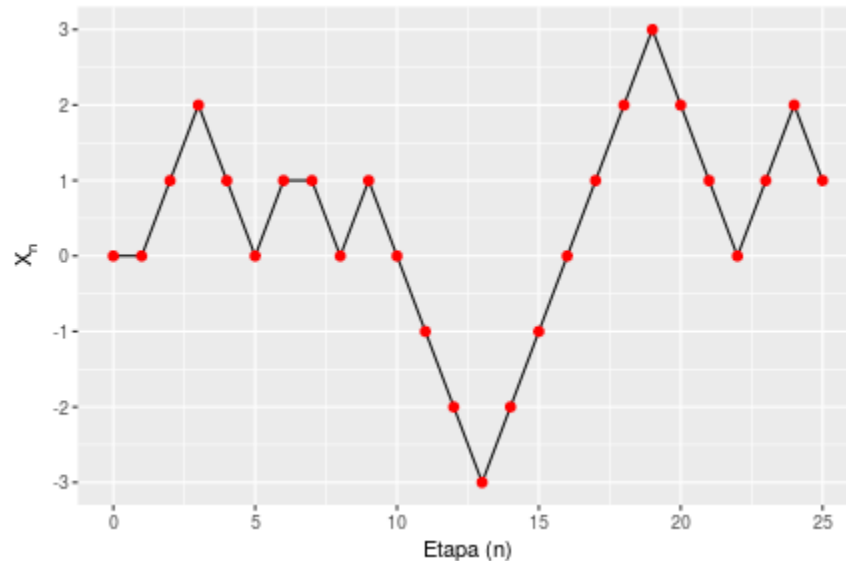
- Inicialmente la partícula se encuentra en la posición $X_0 = 0$.
- En cada etapa $n \in N$, la partícula sufre un desplazamiento aleatorio Z_n , cuya distribución de probabilidad se especifica en la siguiente tabla:

Z_n	1	-1	0
$P[Z_n = t]$	p	q	1-p-q

- Las variables Z_n son independientes e igualmente distribuidas

Recorrido Aleatorio

Podemos representar gráficamente el recorrido aleatorio como la posición de la partícula (X_n) frente a la etapa (n):



Recorrido Aleatorio

- La posición X_n de la partícula en la etapa n es:

$$X_n = X_{n-1} + Z_n$$

- A su vez, $X_{n-1} = X_{n-2} + Z_{n-1}$, por lo que:

$$X_n = X_{n-2} + Z_{n-1} + Z_n$$

- Repitiendo el proceso:

$$X_n = X_{n-3} + Z_{n-2} + Z_{n-1} + Z_n$$

$$X_n = X_{n-4} + Z_{n-3} + Z_{n-2} + Z_{n-1} + Z_n$$

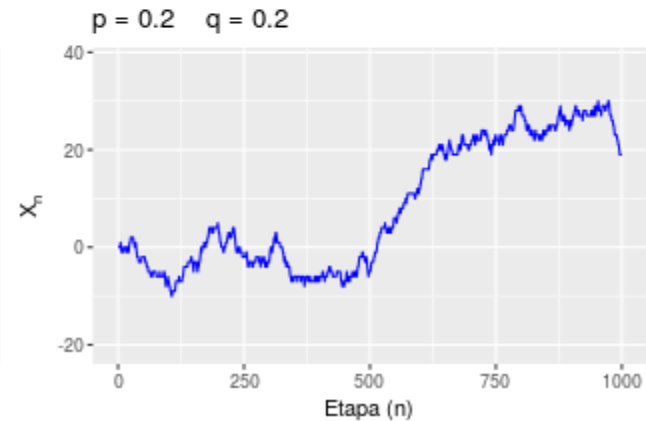
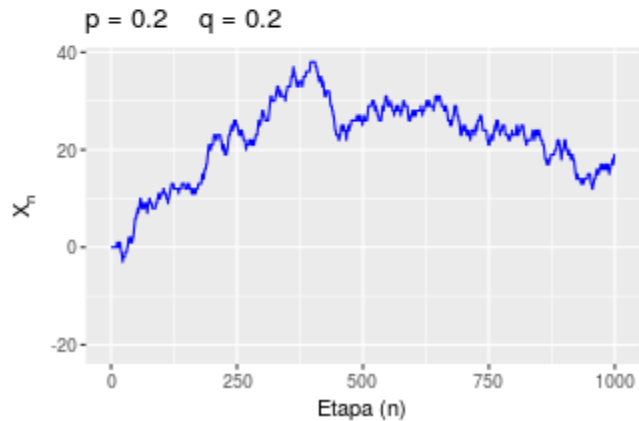
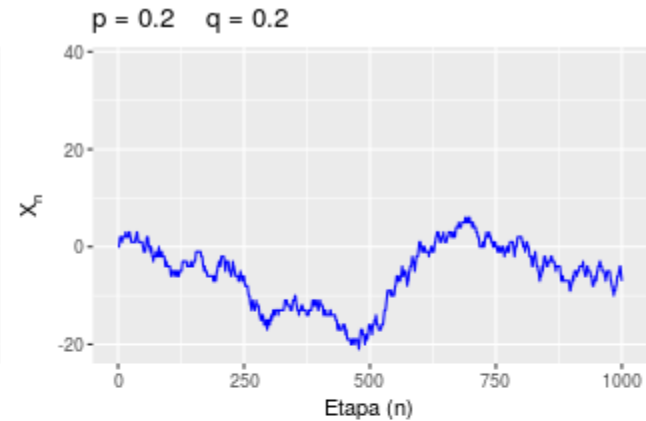
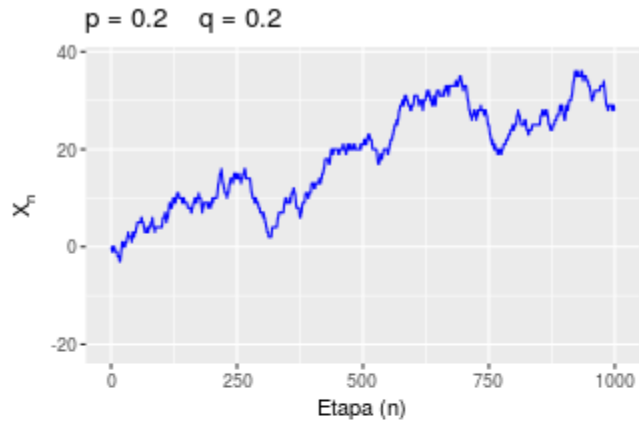
\vdots

$$X_n = X_0 + \sum_{k=1}^n Z_k$$

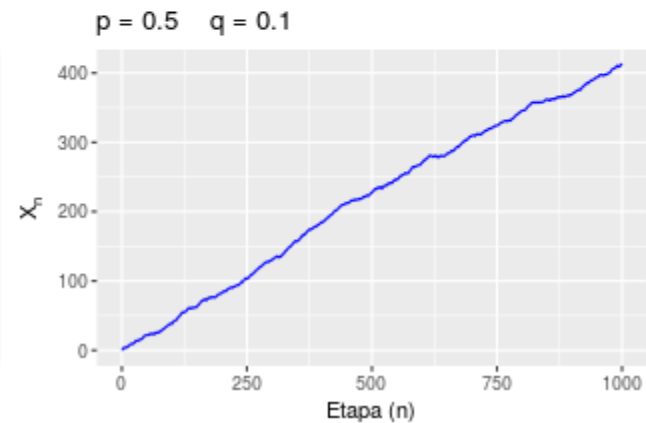
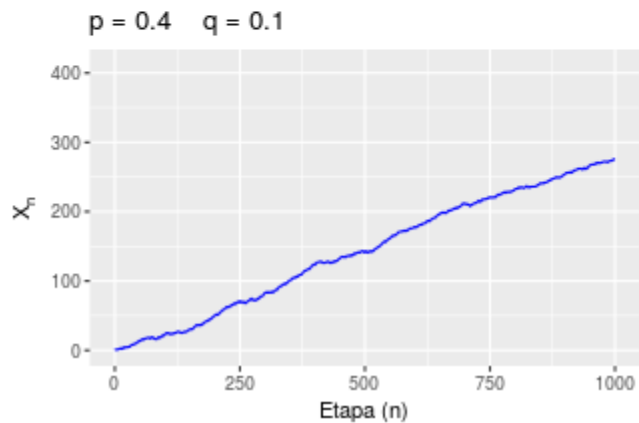
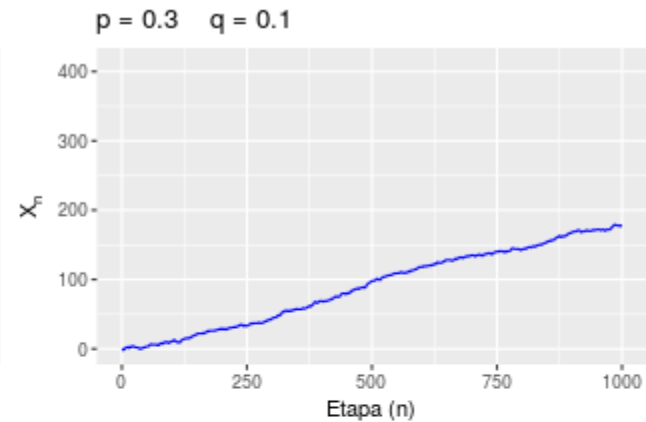
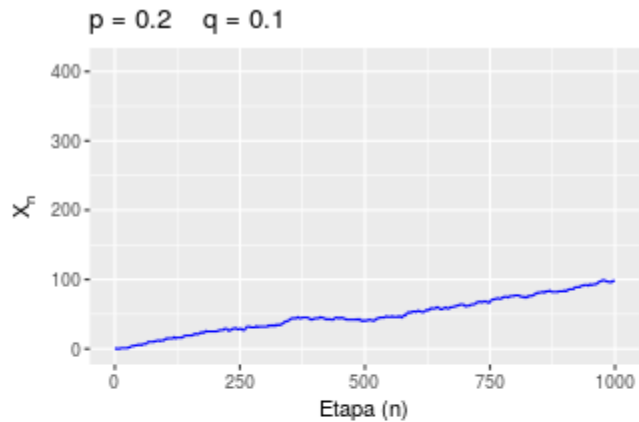
- Y como $X_0 = 0$:

$$X_n = \sum_{k=1}^n Z_k$$

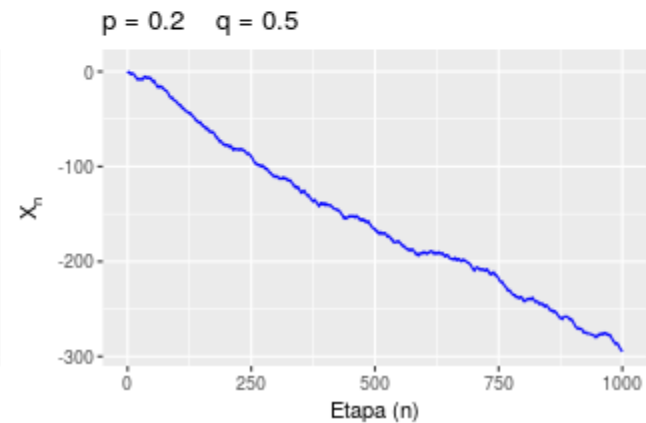
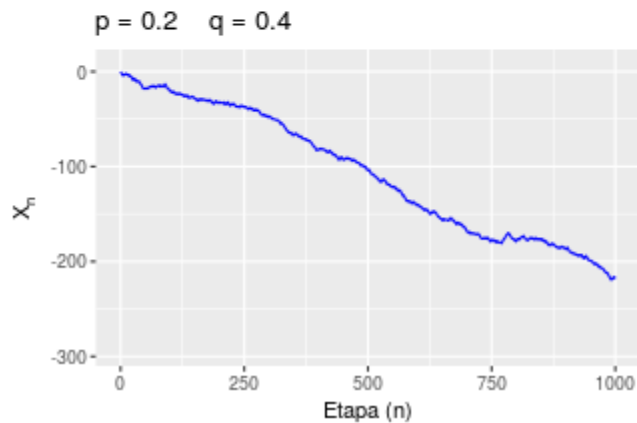
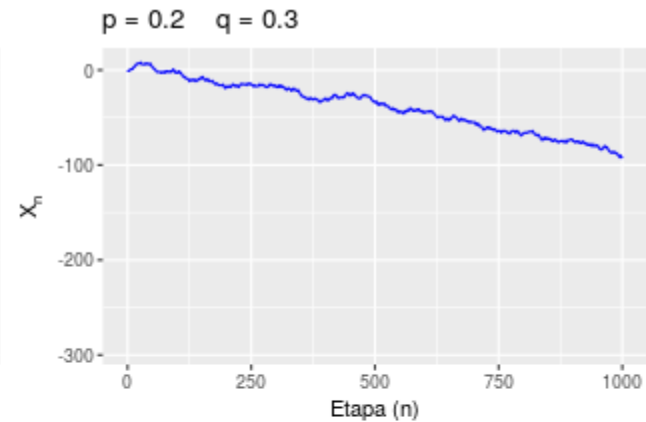
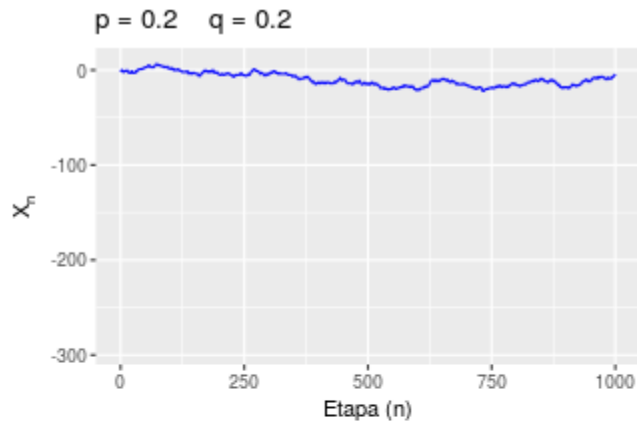
Algunos ejemplos de recorridos aleatorios



Algunos ejemplos de recorridos aleatorios



Algunos ejemplos de recorridos aleatorios



Esperanza de un recorrido aleatorio

Para calcular el valor esperado del recorrido aleatorio:

$$X_n = \sum_{k=1}^n Z_k$$

comenzamos calculando la esperanza de Z_k :

$$Z_k = \begin{cases} -1 & q \\ 0 & 1 - p - q \\ 1 & p \end{cases}$$

que se obtiene fácilmente como:

$$E[Z_k] = -1 \cdot q + 0 \cdot (1 - p - q) + 1 \cdot p = p - q$$

De donde:

$$E[X_n] = \sum_{k=1}^n E[Z_k] = n(p - q)$$

Varianza de un recorrido aleatorio

Calcularemos ahora la varianza del recorrido aleatorio:

$$X_n = \sum_{k=1}^n Z_k$$

Primero calculamos la varianza de Z_k :

$$E[Z_k^2] = (-1)^2 \cdot q + 0^2 \cdot (1 - p - q) + 1^2 \cdot p = p + q$$

$$\text{Var}[Z_k] = E[Z_k^2] - E[Z_k]^2 = p + q - (p - q)^2$$

Como las variables Z_k son independientes:

$$\text{Var}(X_n) = \sum_{k=1}^n \text{Var}(Z_k) = n \left(p + q - (p - q)^2 \right)$$

Distribución límite de un recorrido aleatorio

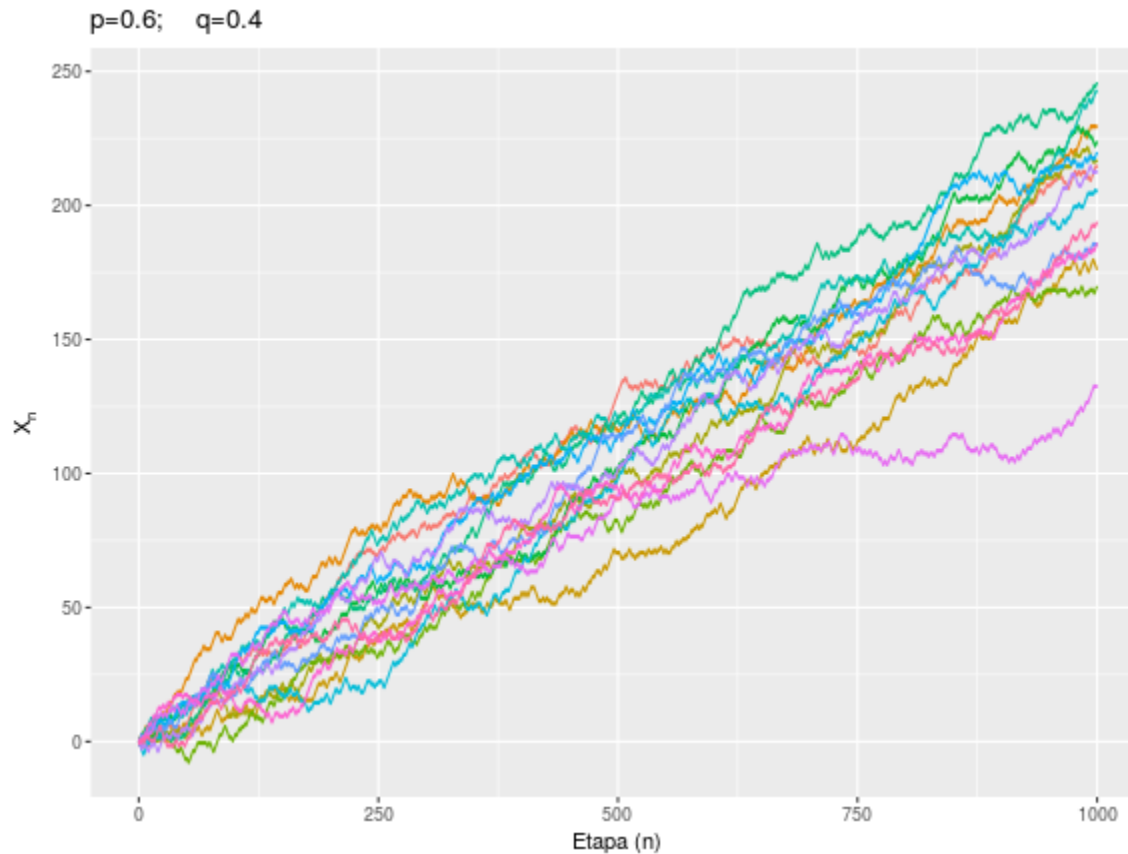
De acuerdo con el **teorema del límite central**, al ser Z_1, Z_2, \dots, Z_n una sucesión de variables aleatorias independientes e idénticamente distribuidas tales que $\mu_z = E[Z_k] = p - q$ y $\sigma_z^2 = \text{Var}(Z_k) = p + q - (p - q)^2$ para $k = 1, 2, \dots, n$, se tiene que:

$$\frac{\sum_{i=1}^n Z_i - n\mu_z}{\sigma_z \sqrt{n}} = \frac{\sum_{i=1}^n Z_i - n(p - q)}{\sqrt{p + q - (p - q)^2} \sqrt{n}} \xrightarrow{d} N(0, 1)$$

Por tanto, cuando $n \rightarrow \infty$:

$$X_n = \sum_{i=1}^n Z_i \approx N \left(n(p - q), \sqrt{n(p + q - (p - q)^2)} \right)$$

Ejemplo:



$$E[X_{1000}] = 1000(0.6 - 0.4) = 200$$

$$\sqrt{\text{Var}(X_{1000})} = \sqrt{1000(0.6 + 0.4 - 0.2^2)} = 30.98$$

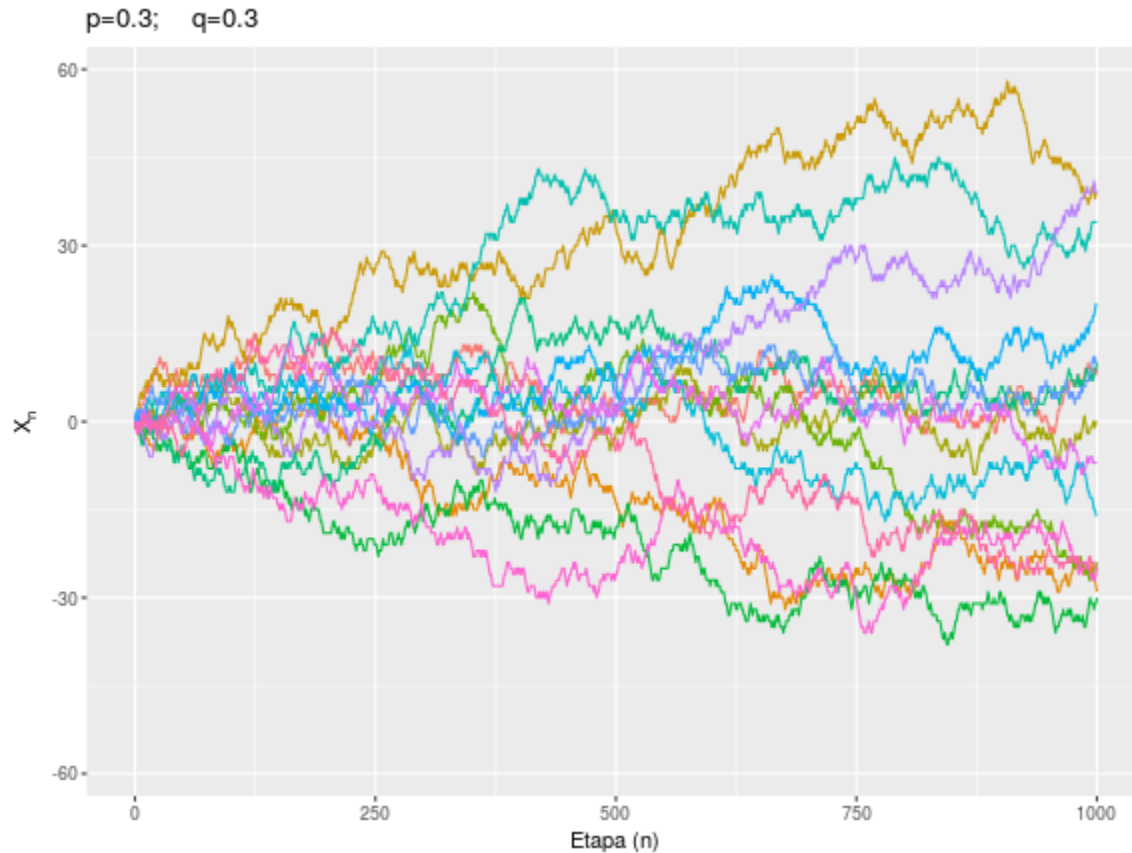
Ejemplo:



$$E[X_{1000}] = 1000(0.5 - 0.5) = 0$$

$$\sqrt{\text{Var}(X_{1000})} = \sqrt{1000(0.5 + 0.5)} = 31.62$$

Ejemplo:



$$E[X_{1000}] = 1000(0.3 - 0.3) = 0$$

$$\sqrt{\text{Var}(X_{1000})} = \sqrt{1000(0.3 + 0.3)} = 24.5$$

Ejercicio 1

Sea X_n un recorrido aleatorio con $p = q = 0.5$. Calcular:

a) $P(X_{1000} < 20)$

b) $P(-10 < X_{1000} < 20)$

c) El valor q_{95} tal que $P(X_{1000} \leq q_{95}) = 0.95$

De acuerdo con el teorema del límite central:

$$X_{1000} = \sum_{i=1}^{1000} Z_i \approx N\left(1000(0.5 - 0.5), \sqrt{1000(0.5 + 0.5 - (0.5 - 0.5)^2)}\right) = N(0, \sqrt{1000})$$

Ejercicio 1

Como $X_{1000} \approx N(0, \sqrt{1000})$ entonces $\frac{X}{\sqrt{1000}} \approx N(0, 1)$

Por tanto (llamando Z la variable normal tipificada $N(0, 1)$):

$$\text{a) } P(X_{1000} < 20) = P\left(\frac{X_{1000}}{\sqrt{1000}} < \frac{20}{\sqrt{1000}}\right) = P(Z < 0.6325) \approx 0.7365$$

$$\begin{aligned} \text{b) } P(-10 < X_{1000} < 20) &= P(X_{1000} < 20) - P(X_{1000} < -10) = \\ &= P\left(Z < \frac{20}{\sqrt{1000}}\right) - P\left(Z < \frac{-10}{\sqrt{1000}}\right) = \\ &= P(Z < 0.6325) - P(Z < -0.3162) \approx 0.7365 - 0.3759 = 0.3606 \end{aligned}$$

c) En la tabla de la $N(0, 1)$ se obtiene que $P(Z < 1.645) = 0.95$. Por tanto:

$$P\left(\frac{X}{\sqrt{1000}} < 1.945\right) = 0.95 \Rightarrow P(X < 1.945 \cdot \sqrt{1000}) = 0.95 \Rightarrow q_{95} = 1.945 \cdot \sqrt{1000} = 61.51$$

Ejercicio 2

Consideremos un recorrido aleatorio con parámetros $p = 0.4$ y $q = 0.3$ y supongamos que inicialmente la partícula no está en la posición $X_0 = 0$, pero se sabe que $P(X_0 = 1) = 0.2$, $P(X_0 = 2) = 0.3$, $P(X_0 = 3) = 0.1$ y $P(X_0 = 4) = 0.4$. Calcular $P(X_1 = 2)$

Aplicando el teorema de la probabilidad total:

$$\begin{aligned} P(X_1 = 2) &= P(X_1 = 2 | X_0 = 1) P(X_0 = 1) + P(X_1 = 2 | X_0 = 2) P(X_0 = 2) + \\ &\quad + P(X_1 = 2 | X_0 = 3) P(X_0 = 3) + P(X_1 = 2 | X_0 = 4) P(X_0 = 4) = \\ &= p \cdot P(X_0 = 1) + (1 - p - q) \cdot P(X_0 = 2) + q \cdot P(X_0 = 3) + 0 \cdot P(X_0 = 4) = \\ &= 0.4 \cdot 0.2 + 0.3 \cdot 0.3 + 0.3 \cdot 0.1 + 0 \cdot 0.4 = 0.2 \end{aligned}$$

Ejercicio 3

Sea X_n un recorrido aleatorio con parámetros p y q .

Calcular la siguientes probabilidades:

a) $P(X_{63} = 2 | X_{62} = 1)$

b) $P(X_{63} = j | X_{62} = i)$

c) $P(X_{655} = j | X_{654} = i)$

d) $P(X_1 = 1, X_2 = 2)$

e) $P(X_1 = 1, X_2 = 2, X_3 = 1)$

f) $P(X_1 = 1, X_2 = 2, X_3 = 3, X_4 = 3, X_5 = 2, X_6 = 1, X_7 = 0)$

Ejercicio 3

a) $P(X_{63} = 2 | X_{62} = 1) =$

$$P(Z_{63} = 1) = p$$

b) $P(X_{63} = j | X_{62} = i)$

$$\Pr(X_{63} = j | X_{62} = i) = \begin{cases} p & j = i + 1 \\ q & j = i - 1 \\ 1 - p - q & j = i \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

c) $P(X_{655} = j | X_{654} = i)$

La probabilidad es la misma que en el caso anterior ya que la distribución de los saltos no depende de n :

$$\Pr(X_{655} = j | X_{654} = i) = \begin{cases} p & j = i + 1 \\ q & j = i - 1 \\ 1 - p - q & j = i \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Ejercicio 3

d) $P(X_1 = 1, X_2 = 2) =$

$$= P(X_1 = 1) \cdot P(X_2 = 2|X_1 = 1) = P(Z_1 = 1) P(Z_2 = 1) = p \cdot p = p^2$$

e) $P(X_1 = 1, X_2 = 2, X_3 = 1) =$

$$= P(X_1 = 1) \cdot P(X_2 = 2|X_1 = 1) \cdot P(X_3 = 1|X_1 = 1, X_2 = 2) =$$

$$= P(Z_1 = 1) P(Z_2 = 1) P(Z_3 = -1) = p \cdot p \cdot q = p^2 \cdot q$$

f) $P(X_1 = 1, X_2 = 2, X_3 = 3, X_4 = 3, X_5 = 2, X_6 = 1, X_7 = 0) =$

$$= P(Z_1 = 1) P(Z_2 = 1) P(Z_3 = 1) P(Z_4 = 0) P(Z_5 = -1) P(Z_6 = -1) P(Z_7 = -1) =$$

$$= p \cdot p \cdot p \cdot (1 - p - q) \cdot q \cdot q \cdot q$$

Condición de Markov

Tal como se construye el recorrido aleatorio, **si se conoce la posición de la partícula en la etapa n** , las posiciones que la partícula haya ocupado en etapas anteriores **no aportan más información** para predecir la posición que ocupará en la etapa $n+1$:

$$\Pr(X_{n+1} = j | X_0 = i_0, X_1 = i_1, \dots, X_{n-1} = i_{n-1}, X_n = i) = \Pr(X_{n+1} = j | X_n = i)$$

Así pues, **en un recorrido aleatorio, el pasado (X_0, X_1, \dots, X_{n-1}) no aporta información para la predicción del futuro (X_{n+1}) una vez que se conoce el presente (X_n).**

Más concretamente $\forall n \in \mathbb{N}$:

$$\Pr(X_{n+1} = j | X_n = i) = \begin{cases} p & j = i + 1 \\ q & j = i - 1 \\ 1 - p - q & j = i \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Condición de Markov



Andrei Markov (1856-1922)

En general, una sucesión de variables aleatorias de la forma $\{X_n; n \in \mathbb{N}\}$ definidas sobre un mismo espacio de probabilidad (Ω, S, P) y con valores en un conjunto E finito o numerable $\{X_n : \Omega \rightarrow E\}$ verifica la **condición de Markov** si una vez que se conoce su valor actual, los valores pasados no contienen información adicional para predecir sus valores futuros, esto es,

$$\forall n \in \mathbb{N}; i_0, i_1, \dots, i, j \in E:$$

$$\begin{aligned} \Pr(X_{n+1} = j | X_0 = i_0, X_1 = i_1, \dots, X_{n-1} = i_{n-1}, X_n = i) = \\ = \Pr(X_{n+1} = j | X_n = i) \end{aligned}$$

Las sucesiones de variables aleatorias $\{X_n; n \in \mathbb{N}\}$ que cumplen la condición de Markov se denominan **cadena de Markov**.